边界条件下的 Fizhugh-Nagumo 模型 斑图动力学研究*

郑前前 申建伟*

(许昌学院数学与统计学院,许昌461000)

摘要 本文主要研究边界条件下 FN(Fizhugh-Nagumo)模型的神经定位动力学行为,首先针对带有扩散的 FN 模型进行了理论研究;然后通过离散拉普拉斯算子的方法,得到了 FN 模型带有边界的常微分方程;接着 分析了边界条件对系统斑图形态的具体影响,对混合边界不同参数取值进行了研究,得到了混合边界值和 矩阵谱倒数的关系;最后通过数值模拟的方法验证了已有实验结果,解释了上述系统的斑图机制,给出了斑 图形态的调控方法.

关键词 FN 模型, 边界条件, 离散, 拉普拉斯算子, 斑图, 欧拉法

DOI: 10.6052/1672-6553-2020-002

引言

FN 模型是一个经典的反应扩散方程,常被应 用于生物神经电传导及神经元动力学行为研究等 方面,是 HH (Hodgkin-Huxley)模型的简化^[1-3].研 究者也从不同方面和层次进行了应用和理论研究. 在基本模型应用上,研究者通过对 FN 模型的动力 学行为分析,试图解释了心颤致死的过程与螺旋波 失稳之间存在的作用关系^[4],且在 FN 模型的基础 上借助噪声随机共振能量实现图像复原,提高图像 输出质量^[5].另外在改进 FN 模型的原理上提出了 超宽带冲激无线电信号检测方法^[6],研究了磁场对 神经系统动力学行为的影响[7].在理论上,学者们 研究了 FN 模型的稳定性,关于解存在性和唯一性 的初边值问题系统^[8,9],在 Levy 噪声和高斯白噪声 驱动下的概率密度函数及首次穿越时间[10],考虑 了具有延时效应的 FN 神经元组成的神经元网 络^[11],以及时滞引起的振动^[12].总之,FN 系统不管 在应用还是理论研究上都被做了大量研究.

斑图是一种由系统内部决定的、自发的对称性 破缺引起系统重新自组织的空间结构,能够准确描 述不同系统间共同存在的、具有普遍指导意义的空 间动力学行为,从而被广泛地应用在生物医学、物理学以及材料控制工程等研究领域,是非线性动力学的一个前沿方向^[13].同时斑图动力学也用于 FN 模型的研究^[14-16],但是对其边界条件对斑图形态 影响的理论却研究甚少.

边界问题作为一种系统的可控条件,在一定程 度上也可以是外界的一种干扰手段.而外界干扰对 神经系统的信息处理及各项功能都有一定的影响. 对于生命而言,位置的感知和在空间的巡航能力, 无疑是至关重要的,而大脑内嗅皮层的网格细胞对 空间的认知有着决定作用^[17,18],其在一定程度上 受到目标物边界的影响.但边界对于网格细胞定位 的影响鲜有研究.鉴于以上分析,本文以 FN 模型的 边界条件为出发点,就神经系统的定位能力进行了 理论和数值研究.

1 FN 模型

一般情况下,带有扩散项的 FN 模型可以表示为:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = c \left(u - \frac{u^3}{3} - V \right) + d_1 \nabla^2 u$$

$$\frac{\partial v}{\partial t} = c (au - bv) + d_2 \nabla^2 v$$
(1)

²⁰¹⁹⁻⁰⁸⁻³⁰ 收到第1稿, 2019-12-13 收到修改稿.

^{*}国家自然科学基金资助项目(11772291)、河南省青年人才托举工程和许昌学院科研项目(2020HYTP012,2020ZD012)

[†] 通讯作者 E-mail:xcjwshen@gmail.com

式中,u 为电势,v 为恢复量,a,b,c 为非负参数, d_1 , d_2 为非负的扩散系数, ∇^2 为拉普拉斯算子.

本节首先考虑系统(1)在 $d_1 = d_2 = 0$ 情况下的稳定性,在系统不动点(0,0)有雅克比矩阵

$$\boldsymbol{A} = \begin{pmatrix} c & -c \\ ac & -bc \end{pmatrix}$$

进而可得特征方程

 $\lambda^2 + (bc - c)\lambda + ac^2 - bc^2 = 0 \tag{2}$

计算可证,当 a>b>1 时,系统是稳定的.以下研究内容均在微分方程稳定的基础上进行研究的.

然后,同理可得带有扩散项的特征方程

$$\lambda^{2} + (d_{1}k^{2} + d_{2}k^{2} + bc - c)\lambda + ac^{2} - bc^{2} + d_{1}d_{2}k^{4} + bcd_{1}k^{2} - cd_{2}k^{2} = 0$$
(3)

由于 a > b > 1,可知 $d_1k^2 + d_2k^2 + bc - c > 0$,那么系 统(3)失稳的充分条件为

$$R = ac^{2} - bc^{2} + d_{1}d_{2}k^{4} + bcd_{1}k^{2} - cd_{2}k^{2} < 0$$

进而分析研究系统(1)带有混合边界条件的 情况(如微分方程 $\frac{\partial y}{\partial t} = f(t,x)$,某一部分边界条件

满足 y=f,另一部分满足条件 $c_0y+c_1\frac{\partial y}{\partial x}=g$).

下面对线性系统进行离散和矩阵分块.即线性 系统

$$\frac{\partial \boldsymbol{p}}{\partial t} = A\boldsymbol{p} + \boldsymbol{D} \nabla^2 \boldsymbol{p} \tag{4}$$

式中, $\boldsymbol{p} = \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}, \boldsymbol{D} = \begin{pmatrix} d_1 & 0 \\ 0 & d_2 \end{pmatrix}.$

为了计算方便,本文采用 n×n 的网格进行离散 研究,左右边界设为 0(即在左右边界处 y=0),即 有变量矩阵

$$\boldsymbol{u}_{n\times n} = \begin{pmatrix} u_{11} & u_{12} & \cdots & u_{1n-1} & u_{1n} \\ u_{21} & u_{22} & \cdots & u_{2n-1} & u_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ u_{n-11} & u_{n-12} & \cdots & u_{n-1n-1} & u_{n-1n} \\ u_{n1} & u_{n2} & \cdots & u_{nn-1} & u_{nn} \end{pmatrix}$$
$$\boldsymbol{v}_{n\times n} = \begin{pmatrix} v_{11} & v_{12} & \cdots & v_{1n-1} & v_{1n} \\ v_{21} & v_{22} & \cdots & v_{2n-1} & v_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ v_{n-11} & v_{n-12} & \cdots & v_{n-1n-1} & v_{n-1n} \\ v_{n1} & v_{n2} & \cdots & v_{nn-1} & v_{nn} \end{pmatrix}$$

进而转化为变量数

$$u_{1\times n^{2}} = (u_{11}, u_{21}, \dots, u_{n1}, u_{12}, \dots, u_{n2}, \dots, u_{nn})^{\mathrm{T}},$$

$$v_{1\times n^{2}} = (v_{11}, v_{21}, \dots, v_{n1}, v_{12}, \dots, v_{n2}, \dots, v_{nn})^{\mathrm{T}}$$

一般情况下, 二维空间的拉普拉斯算子可以离
散为

$$\boldsymbol{D}_{n} = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & \ddots & 0 & 1 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$
$$\boldsymbol{C}_{n} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \ddots & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

经过计算构造,拉普拉斯算子可以表示为

$$\nabla_{n^{2}\times n^{2}}^{2}\boldsymbol{u}_{1\times n^{2}} = \frac{B_{n+2}}{h^{2}} \begin{pmatrix} \boldsymbol{u}_{0} \\ \boldsymbol{u}_{1\times n^{2}} \\ \boldsymbol{u}_{n+1} \end{pmatrix}$$

其中, $u_0 = (u_{10}, \dots, u_{n0}), u_{n+1} = (u_{1n+1}, \dots, u_{nn+1})$ 的取 值由边界条件决定.另外

$$B_{n+2} = \begin{pmatrix} \mathbf{0}_{n \times n} & \mathbf{0}_{n \times n} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{0} \\ C_{n \times n} & D_{n \times n} & C_{n \times n} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{0} & \ddots & C_{n \times n} & D_{n \times n} & C_{n \times n} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \ddots & \mathbf{0} & C_{n \times n} & D_{n \times n} & C_{n \times n} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0}_{n \times n} & \mathbf{0}_{n \times n} \end{pmatrix}$$

此时系统(4)可以改写为

$$\frac{\partial}{\partial t} \begin{pmatrix} \boldsymbol{u}_{1\times(n+2)^2} \\ \boldsymbol{v}_{1\times(n+2)^2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} d_1 \nabla_{1\times(n+2)^2}^2 & \boldsymbol{0} \\ \boldsymbol{0} & d_2 \nabla_{1\times(n+2)^2}^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \boldsymbol{u}_{1\times(n+2)^2} \\ \boldsymbol{v}_{1\times(n+2)^2} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} c \boldsymbol{I}_{(n+2)^2\times(n+2)^2} & -c \boldsymbol{I}_{(n+2)^2\times(n+2)^2} \\ a c \boldsymbol{I}_{(n+2)^2\times(n+2)^2} & -b c \boldsymbol{I}_{(n+2)^2\times(n+2)^2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \boldsymbol{u}_{1\times(n+2)^2} \\ \boldsymbol{v}_{1\times(n+2)^2} \end{pmatrix}$$
(5)

即有

$$\frac{\partial}{\partial t} \begin{pmatrix} \boldsymbol{u}_{1\times(n+2)^2} \\ \boldsymbol{v}_{1\times(n+2)^2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \boldsymbol{B}_{11} & \boldsymbol{B}_{12} \\ \boldsymbol{B}_{21} & \boldsymbol{B}_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \boldsymbol{u}_{1\times(n+2)^2} \\ \boldsymbol{v}_{1\times(n+2)^2} \end{pmatrix}$$
(6)

其中,

$$B_{11} = cI_{(n+2)^{2}\times(n+2)^{2}} + d_{1} \nabla^{2}_{(n+2)^{2}\times(n+2)^{2}}$$

$$B_{12} = -cI_{(n+2)^{2}\times(n+2)^{2}}$$

$$B_{21} = acI_{(n+2)^{2}\times(n+2)^{2}}$$

$$B_{22} = -bcI_{(n+2)^{2}\times(n+2)^{2}} + d_{2} \nabla^{2}_{(n+2)^{2}\times(n+2)^{2}}$$

以上过程把反应扩散系统(1)转化为具有耦合项 的常微分方程(6),并且根据边界条件的不同,矩 降 B 也会发生变化.而在实际模拟过程中 B_{n+2} 变为 $B_n(剔除矩阵边界 n 行 n 列),然后考虑边界条件$ $并加入矩阵<math>B_n$ 中.

2 边界条件

混合边界的一般表达式为 y = f(其中一部分边界), $c_0y+c_1\frac{\partial y}{\partial x} = g_1(另外一部分边界),$ 黎曼边界条 件为 $\frac{\partial y}{\partial t} = g_2.$ 在本章中,系统变量 u_1 受到边界条件 的影响 $\frac{\partial u_1}{\partial t} = Cu_0 + Du_1 + Cu_2$,根据边界条件可使 u_0 表示为关于 u_2 的函数,此时方程(6)可简化为

$$\frac{\partial}{\partial t} \begin{pmatrix} \boldsymbol{u}_{1 \times n^2} \\ \boldsymbol{v}_{1 \times n^2} \end{pmatrix} = \boldsymbol{A}_1 \begin{pmatrix} \boldsymbol{u}_{1 \times n^2} \\ \boldsymbol{v}_{1 \times n^2} \end{pmatrix}$$

其中

$$\boldsymbol{A}_{1} = \begin{pmatrix} D & C + b dy_{1} & \cdots & 0 & 0 \\ C & D & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & D & C \\ 0 & 0 & \cdots & C + b dy_{1} & D \end{pmatrix}$$

为含有边界条件的矩阵, bdy_1 , bdy_2 的取值分别由 u_0, u_2 及 u_n, u_{n-2} 的关系确定, 且 $D = D_n, C = C_n$. 离散 的混合边界条件可表示为

$$c_0h_1y(0,i) + c_2y(0,i) = y(2,i) + g_1h_1$$
即有 $y(0,i) = \frac{y(2,i) + g_1h_1}{c_0h_1 + c_1}$

进一步结合黎曼边界条件

$$y(0,i) = y(2,i) + g_2h$$

可得线性关系为

y(0,i) = gy(2,i) + cons同理可得 y(n,i) = gy(n-2,i) + cons(7)

3 数值模拟

本文中的数值均在 MATLAB 中模拟,时间步

长和空间步长分别为 0.01,0.5,初始值为 u(i,j)= 1,v(i,j)=2,并且定义矩阵谱半径的倒数为空间信 息率.其中谱半径为

 $\lambda(A) = \max\{\lambda_1, i=1, \dots, n\}$ 生物系统模型参数的取值为

 $a=2, b=1.5, c=1, d_1=0.1, d_2=1$

边界条件采用如方程(7)线性关系并且 cons = 0.从方程(2)(3)可知系统(1)在没有扩散项的情况 下是稳定的(图1),带有扩散项时发生失稳(图2).

下面针对矩阵 A_1 中不同边界取值进行进究, 图 3 展示了边界条件的取值与矩阵 A_1 谱倒数之间 的关系符合正态分布,与文献[18]中空间信息率 保持一致.并且其斑图形态也会随之发生变化,如 图 4 的斑图呈现出严重两极分化形态,使神经系统 无法做出正确定位.随着 g(信号强度先增后减)的 增大发生变化斑图形态发生变化,并且形成规则的 斑图(图 5),但是并没有形成鲜明的对比.当 g=-115时,系统形成了明显的斑图形态(图 6),但 由于中间斑点斑图的拉长,不能形成神经定位唯一 的目标物.而当信号强度 λ^{-1} 达到最大时,会形成单 一的斑点图(图 7),此时在一定程度上意味着神经 系统定位成功.在相关文献^[18]中也有此种现象,但 是斑点斑图也会随着 g 值的继续增大而破裂(图 8 -9),并最终失去目标物(图 10).



图1 系统稳态演化





Fig.2 The value of R

~

20

18

16

14

12

8

6

4

2

0

5

图 10

10

×

Fig.10 The pattern formation when g = 5

当g=5时的斑图形态

15

> 10



图 3 矩阵的谱和 g 的关系

Fig.3 The relationship of matrix spectrum and g



图 4 当g=-116时的斑图形态

Fig.4 The pattern formation when g = -116



图 5 当 g=-115.5 时的斑图形态

Fig.5 The pattern formation when g = -115.5









-40

-50

-60

20

85

4 结论

本文首先给出了系统的稳定性分析,然后通过 FN 模型边值问题的研究,提出了一种特殊边值问 题矩阵谱研究方法,确定了空间信息率和边界值的 关系,阐述了神经定位过程中目标物周围环境(边 界条件)变化对系统定位的影响,如空间信息率与 g之间的关系图(图3)说明了信息在g=0时最为 集中,对应的斑图也形成了单一的环形态(图7), 与现实中集中定位保持一致性.在 $g \neq 0$ 时,空间信 息迅速降低,而对应的斑图不再存在唯一的环状斑 图,即定位发生了变化,要么定位目标不唯一,要么 定位目标消失.这也是新的 FN 模型斑图机制,为神 经网格细胞(定位)的研究提供了理论指导.

参考文献

- Abbasian A H, Fallah H, Razvan M R. Symmetric bursting behaviors in the generalized FitzHugh-Nagumo model. *Biological Cybernetics*, 2013,107(4):465~476
- 2 Ringqvist M. On dynamical behaviour of FitzHugh-Nagumo systems. Research reports in mathematics, 2006
- 3 Fitzhugh R. Impulse and physiological states in theoretical models of nerve membrane. *Biophysical Journal*, 1961, 1 (6):445~466
- 4 马军,靳伍银,易鸣,等.时变反应扩散系统中螺旋波和 湍流的控制.物理学报,2008,57(5):2832~2841(Ma J, Jin W Y, Yi M, et al. Control of spiral wave and turbulence in the time-varied reaction-diffusion system. *Acta Physica Sinica*, 2008,57(5):2832~2841(in Chinese))
- 5 薛凌云,段会龙,向学勤,等. 基于 FitzHugh-Naguno 神 经元随机共振机制的图像复原.浙江大学学报(工学 版),2010,44(6):1103~1107(Xue L Y, Duan H L, Xiang X Q, et al. Image restoration based on stochastic resonance mechanism of FitzHugh-Nagumo neuron. *Journal o f Zhejiang University*(*Engineering Edition*), 2010, 44(6):1103~1107(in Chinese))
- 6 蒋磊,陈博文,张群,等.α稳定分布噪声下基于 FHN 模型的 UWB-IR 信号检测.系统工程与电子技术, 2018,40(7):1423~1428(Jiang L, Chen B W, Zhang Q, et al. UWB-IR signal detection based on FHN model in α stable distribution noise. Systems Engineering and Electronics, 2018,40(7):1423~1428(in Chinese))
- 7 Fu Y X, Kang Y M, Xie Y. Subcritical Hopf bifurcation

and stochastic resonance of electrical activities in neuron under electromagnetic induct. Frontiers in Computational Neuroscience, 2018,12:1~10

- 8 康宏春,陈冲,刘启宽.一类简化 Fitzhugh-Nagumo 方程 的定性分析.河北科技大学学报,2011,32(3):208~211 (Kang H C, Chen C, Liu Q K. Qualitative analysis of a simplified Fitzhugh-Nagumo equation. *Journal of Hebei U*niversity of Science and Technology, 2011,32(3):208~ 211(in Chinese)
- 9 申伟杰,柴玉珍.具有周期边界的Fitzhugh-Nagumo方 程的初边值问题.中北大学学报,2012,33(3):228~231 (Shen W J, Chai Y Z. Initial value problem for Fitzhugh-Nagumo equations with periodic boundary. *Journal of North University of China*, 2012,33(3):228~231(in Chinese))
- 10 Guo Y F, Wang L J, Wei F, et al. Dynamical behavior of simplified FitzHugh-Nagumo neural system driven by Lévy noise and Gaussian white noise. *Chaos*, *Solitons and Fractals*, 2019,127:118~126.
- 11 吕晓莉,彭建华,刘延柱.延时 FitzHugh-Nagumo 神经网络的时空编码.上海交通大学学报,2005,39(10):1664~1667(Lv X L, Peng J H, Liu Y Z. Spatiotemporal coding in FitzHugh-Nagumo neural network with time delay. *Journal of Shanghai Jiao Tong University*, 2005,39(10): 1664~1667(in Chinese))
- 12 Hu D L, Yang Y H, Liu X B. Delay-induced vibrational multiresonance in FitzHugh-Nagumo system. Communications in Nonlinear Science and Numerical Simulation, 2012,17:1031~1035
- 13 欧阳颀.非线性科学与斑图动力学导论.北京:北京大学 出版社, 2010(Ouyang Q. Nonlinear science and introduction to pattern dynamics. Beijing: Peking University Press, 2010 (in Chinese))
- 14 Zheng Q Q, Shen J W. Pattern formation in the FitzHugh-Nagumo model. Computers and Mathematics with Applications, 2016,70(5):1~31
- 15 Asgari Y, Ghaemi M, Mahjani M G. Pattern formation of the FitzHugh-Nagumo model: cellular automata approach. Iranian Journal of Chemistry & Chemical Engineering-international English Edition, 2011,3(1):135~142
- 16 Sebastian E, et al. Leap-frog patterns in systems of two coupled FitzHugh-Nagumo units. *Physical Review E*, 2019,99(4):042207(9)
- 17 Hafting T, et al. Microstructure of a spatial map in the entorhinal cortex. Nature, 2005,436:801~806
- 18 Marianne F, et al. Spatial representation in the entorhinal cortex. Science, 2004, 305:1258~1264

STUDIES ON PATTERN DYNAMICS OF FIZHUGH-NAGUMO MODEL UNDER BOUNDARY CONDITIONS*

Zheng Qianqian Shen Jianwei[†]

(School of Mathematics and Statistics, Xuchang University, Xuchang 461000, China)

Abstract In this paper, the neural localization dynamics behavior of FN (fizhugh-nagumo) model under boundary conditions is studied. The theoretical study is carried out on the FN model with diffusion, and the normal differential equation with boundary is obtained by the method of discrete Laplace operator, then the specific effect of boundary conditions on the system is analyzed. Also, the different parameter of the mixed boundary is studied and the relationship between a mixed boundary value and matrix spectral is obtained. Finally, the results are verified by numerical simulation, the new pattern mechanism of FN model about grid cell is proposed, and the regulation method of pattern formation is present.

Key words FN model, pattern formation, Laplace operator, Euler method, discrete

Received 30 August 2019, Revised 13 December 2019.

^{*} The project supported by the National Natural Science Foundation of China(11772291) Voung Talent Support Project of Henan and Research Project of Xuchang University(2020HYTP012,2020ZD012)

[†] Corresponding author E-mail:xcjwshen@gmail.com