轴向运动功能梯度粘弹性梁横向振动的稳定性分析*

刘金建 蔡改改 谢锋 黄伟国 李成*

(苏州大学城市轨道交通学院,苏州 215131)

摘要 基于 Euler 梁理论研究了轴向运动功能梯度粘弹性梁横向振动的稳定性问题.基于问题的数学模型 和控制方程,利用微分求积法求得了轴向匀速运动功能梯度粘弹性梁亚临界区域内横向振动的复频率,分 析其随着轴向运动速度、材料梯度指数等参数的变化情况,探讨上述参数对超临界区域失稳形式的影响.然 后应用多尺度法结合边界条件分析了轴向速度带有周期扰动成分的变速运动功能梯度粘弹性梁的失稳问 题,重点讨论了当速度扰动频率为固有频率二倍或者为两固有频率之和/差时所发生的次谐波共振及组合 共振所导致的失稳.数值算例表明,随着梯度指数的增大,匀速运动功能梯度粘弹性梁的临界发散速度、耦 合速度以及变速运动功能梯度粘弹性梁的稳定区域减小,且粘弹性系数的影响逐渐变弱,同等条件下,轴向 运动功能梯度粘弹性固支梁比简支梁更为稳定.

关键词 轴向运动, 功能梯度粘弹性梁, 稳定性, 次谐波共振, 组合共振 DOI: 10.6052/1672-6553-2016-013

引言

轴向运动梁是一种重要的工程构件,在动力传 送带、磁带、纺织纤维、带锯、空中缆车索道、升降机 缆绳等工程系统中应用广泛.轴向运动梁的横向振 动会带来某些影响,比如带锯的横向振动会影响到 切割质量,其稳定性值得关注.关于轴向运动梁的 动力学与控制问题已经得到了广泛的研究^[1-8].比 如,Öz 等^[1]基于多尺度法研究了轴向变速运动梁 的振动及稳定性.罗炳华等^[5]建立了轴向运动梁受 移动载荷作用的有限元模型,并提出了描述运动梁 节点约束状态的节点生死方法.Yang和Zhang^[8]考 虑纵横向耦合情况下轴向运动梁的非线性振动,应 用多尺度法得到了系统在内外共振时的稳态响应.

随着科技的进步,工程结构中很多关键部件要 求材料性能具有可设计性,以适应其特殊的工作和 受载环境.功能梯度材料^[9-16]就是其中之一,它通 常由两种不同性能的材料组成,且组织成分和显微 结构均呈连续性变化,这有利于集两种材料的优良 特性于一体.这方面,Yang 等^[9]基于二维弹性理论 研究了处于弹性地基上各向异性功能梯度梁的自 由振动. Ansari 等^[12]基于应变梯度 Timoshenko 梁 理论研究了功能梯度微梁的自由振动,并与经典理 论、修正的偶应力理论及应变梯度理论的结果进行 了对比. 尹硕辉等^[14]基于一阶剪切变形板理论,建 立了分析功能梯度板自由振动问题的非均匀有理 B 样条等几何有限元格式,并采用等几何有限元法 讨论了各个参数对功能梯度板的动态响应的影响. Aghazadeh 等^[16]基于修正的偶应力理论分析了功 能梯度小尺度梁的自由振动,其中分别考虑了 Euler、Timoshenko 和三阶剪切变形梁模型.

功能梯度材料已经被应用到航空航天等大型 工程结构中,比如航天飞机燃烧室内壁等,功能梯 度材料的耐热隔热强韧性等特点解决了航天材料 的热应力缓和问题,因此研究轴向运动功能梯度材 料梁很有必要.赵凤群等^[17]基于 Timoshenko 梁模 型应用微分求积法得到了简支功能梯度梁的特征 方程及复频率与轴向运动速度的关系,并且分析了 梁随轴向速度变化的失稳形式,以及梯度指数、长 高比对梁的动力稳定性影响.李成等^[18]研究了轴

²⁰¹⁶⁻⁰¹⁻⁰⁵ 收到第1稿,2016-01-21 收到修改稿.

^{*}国家自然科学基金资助项目(51405320,51405321),江苏省自然科学基金(BK20140339,BK20130303),江苏省高校自然科学研究面上项目(14KJB460023),苏州市科技计划项目(SYG201537)

[†] 通讯作者 E-mail: licheng@ suda. edu. cn

向运动功能梯度弹性梁的梯度指数、轴向速度、初 始应力等对振动频率、模态函数等的影响.然而,关 于轴向变速运动功能梯度粘弹性梁的稳定性分析 目前还不多见.本文以轴向运动 Euler 梁模型为切 入点,并假设功能梯度梁结构及其性质沿厚度方向 呈现幂函数连续变化.考虑到 Euler 梁模型厚度远 小于跨度,弯曲变形占主导地位,因此可以忽略剪 切变形的影响.在匀速条件下,利用微分求积法分 析了超临界区域轴向运动功能梯度粘弹性梁的动 态特性及其失稳形式,详细讨论了轴向运动速度和 梯度指数对功能梯度粘弹性梁的横向振动特性以 及失稳形式的影响.对于轴向变速运动功能梯度粘 弹性梁,采用多尺度法研究了前三阶和型组合共振 及其次谐波共振,并进一步讨论若干重要参数对稳 定性的影响.

轴向运动功能梯度 Euler 梁模型及其稳 定性分析

考虑长度为L,横截面宽为b,厚为h,两端受初 始轴向应力 σ_0 作用的轴向运动功能梯度粘弹性 梁,其控制方程为^[2]

$$\rho_{z}A\left(\frac{\partial^{2}W}{\partial T^{2}}+2v\frac{\partial^{2}W}{\partial X\partial T}+\frac{dv\partial W}{dT\partial X}+v^{2}\frac{\partial^{2}W}{\partial X^{2}}\right) - \sigma_{0}A\frac{\partial^{2}W}{\partial X^{2}}+E_{z}I\frac{\partial^{4}W}{\partial X^{4}}+\eta I\frac{\partial^{5}W}{\partial T\partial X^{4}}=0$$
(1)

其中, W 为横向位移, T 为时间, v 为轴向速度, X 为 梁的轴向坐标, η 为粘弹性系数, $E_z I = \int_A E_z Z^2 dA$, $I = \int_A Z^2 dA$, $\rho_z = \int_A \rho(Z) dA$, Z 为厚度方向坐标. 假设

功能梯度材料弹性模量 E_z 和密度 ρ_z 沿厚度方向 按幂函数规律变化,即

$$E_{Z} = (E_{c} - E_{m}) \left(\frac{Z}{h} + \frac{1}{2}\right)^{k} + E_{m} =$$

$$E_{m} \left[(\eta_{E} - 1) \left(\frac{Z}{h} + \frac{1}{2}\right)^{k} + 1 \right]$$

$$\rho_{Z} = (\rho_{c} - \rho_{m}) \left(\frac{Z}{h} + \frac{1}{2}\right)^{k} + \rho_{m} =$$

$$\rho_{m} \left[(\eta_{E} - 1) \left(\frac{Z}{h} + \frac{1}{2}\right)^{k} + 1 \right]$$
(2)

其中, $-h/2 \leq Z \leq h/2$, k 为梯度指数, $\eta_E = E_c/E_m$, $\eta_\rho = E_c/E_m$, 下标 c 和 m 分别代表梯度材料由陶瓷 和金属组成. 引入量纲一变量 $w = \frac{W}{L}, x = \frac{X}{L}, t =$

$$T_{\sqrt{\rho_{m}L^{2}}}, \gamma = v_{\sqrt{\sigma_{0}}}, v_{f}^{2} = \frac{E_{m}I}{\sigma_{0}AL^{2}}, \varepsilon\alpha = \frac{I\eta}{L^{3}A_{\sqrt{\rho_{m}\sigma_{0}}}}$$
则控
制方程(1)可化为

$$Q_{11}\left(\frac{\partial^2 w}{\partial t^2} + 2\gamma \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial t} + \frac{dr \partial w}{dt \partial x} + \gamma^2 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2}\right) - \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + Q_{22}v_f^2 \frac{\partial^4 w}{\partial x^4} + \varepsilon \alpha \frac{\partial^5 w}{\partial x^4 \partial t} = 0$$
(3)

其中,

$$Q_{11} = 1 + \frac{\eta_E - 1}{k+1},$$

$$Q_{22} = (\eta_E - 1) \left(\frac{3}{k+1} - \frac{12}{k+2} + \frac{12}{k+3} \right) + 1.$$

若轴向运动速度受到形如 $\gamma = \gamma_0 + \epsilon \gamma_1 \sin \omega t$ 的简谐波动,则对(3)式可应用多尺度法求解,此时 其解的一阶表达式为

$$w(x, T_0, T_1) = w_0(x, T_0, T_1) + \varepsilon w_1(x, T_0, T_1) + \cdots$$
(4)

其中, $T_0 = t$, $T_1 = \varepsilon t$ 分别是快变和慢变时间尺度. 将式(4)及其微分

$$\frac{\partial}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial T_0} + \varepsilon \frac{\partial}{\partial T_1} + \cdots, \frac{\partial^2}{\partial t^2} = \frac{\partial^2}{\partial T_0^2} + 2\varepsilon \frac{\partial^2}{\partial T_0 \partial T_1} + \cdots$$
(5)

代人方程(3),并分离变量
$$\varepsilon^{0},\varepsilon^{1}$$
不同阶变量,可得

$$\frac{\partial^{2}w_{0}}{\partial T_{0}^{2}}+2\gamma_{0}\frac{\partial^{2}w_{0}}{\partial x\partial T_{0}}+\gamma_{0}^{2}\frac{\partial^{2}w_{0}}{\partial x^{2}}-$$

$$\frac{1}{Q_{11}}\frac{\partial^{2}w_{0}}{\partial x^{2}}+\frac{Q_{22}}{Q_{11}}v_{f}^{2}\frac{\partial^{4}w_{0}}{\partial x^{4}}=0$$
(6)

$$\frac{\partial^{2}w_{1}}{\partial T_{0}^{2}}+2\gamma_{0}\frac{\partial^{2}w_{1}}{\partial x\partial T_{0}}+\gamma_{0}^{2}\frac{\partial^{2}w_{1}}{\partial x^{2}}-\frac{1}{Q_{11}}\frac{\partial^{2}w_{1}}{\partial x^{2}}+\frac{Q_{22}}{Q_{11}}v_{f}^{2}\frac{\partial^{4}w_{1}}{\partial x^{4}}=$$

$$-2\frac{\partial^{2}w_{0}}{\partial T_{0}\partial T_{1}}-2\gamma_{0}\frac{\partial^{2}w_{0}}{\partial x\partial T_{1}}-2\gamma_{1}sin\omega t\left(\frac{\partial^{2}w_{0}}{\partial x\partial T_{0}}+\gamma_{0}\frac{\partial^{2}w_{0}}{\partial x^{2}}\right)-$$

$$2\omega\gamma_{1}cos\omega t\frac{\partial w_{0}}{\partial x}-\frac{\alpha}{Q_{11}}\frac{\partial^{5}w_{0}}{\partial x^{4}}$$
(7)

从式(6)和式(7)可知,本文建立的数学模型 中,粘弹性系数仅对变速运动梁的稳定性产生影 响.

1.1 匀速运动时的稳定性分析

方程(6)应用复模态法可以求得亚临界区域 内轴向运动功能梯度梁横向振动频率,但对于确定 超临界区域的失稳原因,复模态法却难以胜任,因 此对超临界区域内的失稳形式分析,本文采用了微 分求积法.

选取非均匀网点共N个,则网点的坐标为

$$x_{1} = 0, \ x_{2} = \delta L, \ x_{N-1} = (1 - \delta) L, \ x_{N} = L,$$

$$x_{i} = \frac{L}{2} \left[1 - \cos\left(\frac{i - 2}{N - 3}\pi\right) \right] \quad (i = 3, 4, \cdots, N - 2)$$

(8)

权系数的一阶显式表达式为

$$A_{ij}^{(1)} = \begin{cases} \prod_{\mu=1,\mu\neq i,j}^{N} / \prod_{\mu=1,\mu\neq j}^{N} (x_{j} - x_{\mu}) \\ (i,j = 1,2,\cdots,N; i \neq j) \\ \sum_{\mu=1,\mu\neq i}^{N} \frac{1}{x_{i} - x_{\mu}} \\ (i,j = 1,2,\cdots,N; i = j) \end{cases}$$
(9)

权系数二阶及二阶以上表达式为

$$A_{ij}^{(k)} = \begin{cases} k \left(A_{ii}^{(k-1)} A_{ij}^{(1)} - \frac{A_{ij}^{(k-1)}}{x_i - x_j} \right) \\ (i,j = 1,2,\cdots,N; i \neq j) \\ - \sum_{\mu=1,\mu\neq i}^{N} A_{i\mu}^{(k)} \\ (i,i = 1,2,\cdots,N; i = j) \end{cases}$$
(10)

对控制方程(6)进行离散化,可得

$$\frac{\mathrm{d}^{2} w_{i}}{\mathrm{d}t^{2}} + 2\gamma_{0} \sum_{j=1}^{N} A_{ij}^{(1)} \frac{\mathrm{d}w_{j}}{\mathrm{d}t} + \left(\gamma_{0}^{2} - \frac{1}{Q_{11}}\right) \sum_{j=1}^{N} A_{ij}^{(2)} w_{j} + \frac{Q_{22}}{Q_{11}} v_{j}^{2} \sum_{j=1}^{N} A_{ij}^{(4)} w_{j} = 0$$

(*i* = 3,4,...,*N* - 2) (11)

这里讨论两类典型的边界条件,即两端简支和 两端固支.各自进行离散化可得

$$w_1 = 0, w_N = 0, \sum_{j=1}^{N} A_{2j}^{(2)} w_j = 0, \sum_{j=1}^{N} A_{N-1j}^{(2)} w_j = 0$$
(12)

$$w_1 = 0, w_N = 0, \sum_{j=1}^{N} A_{2j}^{(1)} w_j = 0, \sum_{j=1}^{N} A_{N-1j}^{(1)} w_j = 0$$
(13)

对于简支梁将式(11)和式(12)化为矩阵形式为 $M\left\{\frac{\mathrm{d}^2 W}{\mathrm{d}t^2}\right\} + G\left\{\frac{\mathrm{d} W}{\mathrm{d}t}\right\} + KW = 0 \tag{14}$

其中,M、G、K分别为(N-2)×(N-2)阶的质量、 阳尼、刚度矩阵.

对于自由振动,方程(14)的解有如下形式:
$$\{W\} = \{\overline{W}\}e^{i\omega t}$$
 (15)
将式(15)代入(14)式推得

$$\left[-\omega^{2}M+i\omega G+K\right]\left\{\overline{W}\right\}=0$$
(16)

方程(16)有非零解的充分必要条件是系数矩阵的 行列式为零.对于边界条件为两端固支的情况,将 利用式(11)和式(13)同样可推得式(16)的形式, 其中仅 *M*,*G*,*K* 有所不同.

1.2 变速运动时的参数振动及稳定性分析

利用式(7)可以分析轴向变速运动功能梯度 粘弹性梁的参数稳定性,为表示脉动频率 ω 在 ω_m + ω_n 附近变化,引入调谐参数 σ ,即

$$\boldsymbol{\omega} = \boldsymbol{\omega}_m + \boldsymbol{\omega}_n + \boldsymbol{\varepsilon}\boldsymbol{\sigma} \tag{17}$$

其中, ω_m , ω_n 分别表示系统的第*m*,*n*阶固有频率. 为分析和型组合共振的响应,设(6)式的解为 $w_0(x,T_0,T_1) = \varphi_n(x)A_n(T_1)e^{i\omega_nT_0} +$

$$\varphi_m(x)A_m(T_1)e^{i\omega_m T_0} + cc \tag{18}$$

式中,cc 表示等式右端之前各项的共轭复数.

将(17)式和(18)式代人(7)式,可得
$$\frac{\partial^2 w_1}{\partial T_0^2} + 2\gamma_0 \frac{\partial^2 w_1}{\partial x \partial T_0} + \left(\gamma_0^2 - \frac{1}{Q_{11}}\right) \frac{\partial^2 w_1}{\partial x^2} + \frac{Q_{22}}{Q_{11}} v_f^2 \frac{\partial^4 w_1}{\partial x^4} =$$
 $\left\{ -2\dot{A}_m (i\omega_m \varphi_m + \gamma_0 \varphi'_m) + \gamma_1 \left[\frac{1}{2} (\omega_n - \omega_m) \overline{\varphi'}_n + i\gamma_0 \overline{\varphi''}_n \right] \overline{A}_n e^{i\sigma T_1} - \frac{\alpha}{Q_{11}} i\omega_m A_m \varphi'''_m \right\} e^{i\omega_m T_0} + \left\{ -2\dot{A}_n (i\omega_n \varphi_n + \gamma_0 \varphi'_n) + \gamma_1 \left[\frac{1}{2} (\omega_m - \omega_n) \overline{\varphi'}_m + i\gamma_0 \overline{\varphi''}_m \right] \overline{A}_m e^{i\sigma T_1} - \frac{\alpha}{Q_{11}} i\omega_n A_n \varphi''''_n \right\} e^{i\omega_n T_0} + cc + NST$

其中,符号上的点和撇分别表示对时间 T₁和 x 求导, NST 表示不会给解带来永年项部分.若要使得解不存 在永年项,则可解性条件要求非齐次微分方程(19)的 非齐次部分与其伴随方程的齐次解正交,即有

$$\dot{A}_{m} + \frac{\alpha}{Q_{11}} p_{mm} A_{m} + \gamma_{1} q_{nm} \overline{A}_{n} e^{i\sigma T_{1}} = 0$$
$$\dot{A}_{n} + \frac{\alpha}{Q_{11}} p_{nn} A_{n} + \gamma_{1} q_{mn} \overline{A}_{m} e^{i\sigma T_{1}} = 0$$
(20)

其系数为

$$p_{kk} = \frac{\mathrm{i}\omega_k \int_0^1 \varphi'''_k \,\overline{\varphi}_k \mathrm{d}x}{2\mathrm{i}\omega_k \int_0^1 \varphi_k \,\overline{\varphi}_k \mathrm{d}x + 2\gamma_0 \int_0^1 \varphi'_k \,\overline{\varphi}_k \mathrm{d}x}$$
$$q_{kj} = -\frac{\int_0^1 (\omega_j - \omega_k) \,\overline{\varphi'}_j \,\overline{\varphi}_k \mathrm{d}x + 2\mathrm{i}\gamma_0 \int_0^1 \overline{\varphi''}_j \,\overline{\varphi}_k \mathrm{d}x}{4\mathrm{i}\omega_k \int_0^1 \varphi_k \,\overline{\varphi}_k \mathrm{d}x + 4\gamma_0 \int_0^1 \varphi'_k \,\overline{\varphi}_k \mathrm{d}x}$$
$$(k = n, m; \, i = m, n) \tag{21}$$

其中, φ_i 、 φ_k 分别为第 j 阶和第 k 阶模态函数,且由方

程(6)的模态函数所决定,与轴向速度的脉动量无关.

将(20)式转换为自治方程,考虑其自治方程 的非零解,得稳定性判断条件

$$\lambda^{2} + \frac{\alpha}{Q_{11}} (p_{mm} + p_{nn}) \lambda + \left(\frac{\sigma}{2} \mathbf{i} + \frac{\alpha}{Q_{11}} p_{mm}\right) \cdot \left(-\frac{\sigma}{2} \mathbf{i} + \frac{\alpha}{Q_{11}} \overline{p}_{nn}\right) - \gamma_{1}^{2} q_{mn} \overline{q}_{nm} = 0 \qquad (22)$$

其中 λ 是待定复数. 如果 λ 有正实部解,则系统不 稳定,如果 λ 全部为负实部,则系统稳定. 经过数值 计算分析知合型共振的失稳区域为

$$-2(p_{mm} + p_{nn}) \sqrt{\frac{\gamma_{1}^{2} Re(q_{mn}\overline{q}_{nm}) - \left(\frac{\alpha}{Q_{11}}\right)^{2} p_{mm} p_{nn}}{(p_{mm} + p_{nn})^{2} + (p_{mm} - p_{nn})^{2}} < \sigma}$$

$$< 2(p_{mm} + p_{nn}) \sqrt{\frac{\gamma_{1}^{2} Re(q_{mn}\overline{q}_{nm}) - \left(\frac{\alpha}{Q_{11}}\right)^{2} p_{mm} p_{nn}}{(p_{mm} + p_{nn})^{2} + (p_{mm} - p_{nn})^{2}}}$$

$$(23)$$

进一步地,当轴向速度简谐脉动频率 ω 接近 两阶固有频率之差时,就会发生差型组合参数共 振.同样用调谐参数 σ 来表示 ω 偏离 $\omega_m - \omega_n$ 的程 度,则此时 ω 为

 $\omega = \omega_m - \omega_n + \varepsilon \sigma$ (24) 类比和型组合参数共振分析过程知,式(23)也是 系统差型组合共振稳定性边界条件,只是其系数 $p_{kk} n q_{kj}$ 不同于和型组合.

最后,当轴向速度简谐脉动频率 ω 接近n阶固 有频率 ω_n 的2倍时,就会发生次谐波共振.此时, 调谐参数 σ 用来表示 ω 偏离2 ω_n 的程度,即有

$$\boldsymbol{\omega} = 2\boldsymbol{\omega}_n + \boldsymbol{\varepsilon}\boldsymbol{\sigma} \tag{25}$$

令(23)式中 *m* = *n*,即得 *n* 阶次谐波共振的稳 定性边界条件为

$$-2\sqrt{\gamma_{1}^{2} |q_{kk}|^{2} - \left(\frac{\alpha}{Q_{11}}\right)^{2} |p_{kk}|^{2}} < \sigma$$

$$< 2\sqrt{\gamma_{1}^{2} |q_{kk}|^{2} - \left(\frac{\alpha}{Q_{11}}\right)^{2} |p_{kk}|^{2}}$$
(26)

其中

$$p_{kk} = \frac{\mathrm{i}\omega_k \int_0^1 \overline{\varphi}_k \varphi'''_k \mathrm{d}x}{2\mathrm{i}\omega_k \int_0^1 \varphi_k \overline{\varphi}_k \mathrm{d}x + 2\gamma_0 \int_0^1 \varphi'_k \overline{\varphi}_k \mathrm{d}x}$$
$$q_{kk} = -\frac{\mathrm{i}\gamma_0 \int_0^1 \overline{\varphi}''_k \overline{\varphi}_k \mathrm{d}x}{2\mathrm{i}\omega_k \int_0^1 \varphi_k \overline{\varphi}_k \mathrm{d}x + 4\gamma_0 \int_0^1 \varphi'_k \overline{\varphi}_k \mathrm{d}x}$$

$$(k = n, m) \tag{27}$$

2 算例分析与讨论

为了具体描述横向振动稳定性受功能梯度指数的影响,对轴向匀速、变速运动功能梯度粘弹性 梁分别提供了两个算例,算例中梁的参数如下: E_c = 390GPa, ρ_c = 3960kg/m³, E_m = 210GPa, ρ_m = 7800kg/m³,则 $\eta_E = E_c/E_m = 1.86$, $\eta_\rho = E_c/E_m = 0.51$.

2.1 匀速运动时的稳定性

本例取δ=10⁻⁶,N=19,k分别为0.01,1,100, 研究轴向运动功能梯度梁横向振动的前三阶复频 率随轴向运动速度的变化.虽然复模态法能够准确 地求得亚临界区域内轴向运动功能梯度梁的横向 振动频率随着各个参数的变化,但对于超临界区域 尤其是发散失稳现象及耦合颤振现象发生区,复模 态法很难确定各阶频率的具体取值.因此本文应用 微分求积法重点探讨超临界区域功能梯度指数对 失稳形式的影响.

为验证本文计算方法的有效性,表1给出了亚 临界区域内一阶频率复模态结果与微分求积结果 的对比.不难发现亚临界区域轴向运动功能梯度梁 的横向振动频率随着梯度指数的增大而减小,亦可 看出微分求积结果与复模态结果十分吻合.

表1 一阶频率微分求积结果与复模态结果的对比

 Table 1
 Comparison f the results obtained from the differential quadrature and complex modal methods

for the first order natural frequency

k	γ_0	Hinged		Clamped	
		Complex modal methods	Differential quadrature methods	Complex modal methods	Differential quadrature methods
0.001	0	8.41038	8.41039	18.0385	18.0385
	1	7.68186	7.68188	17.5053	17.5053
	2	5.23865	5.23867	15.9002	15.9003
1	0	6.3092	6.30924	13.3287	13.3287
	1	5.31628	5.3163	12.6055	12.6055
	2	0	0	10.417	10.417
100	0	4.76212	4.76211	9.78488	9.78492
	1	3.38733	3.38734	8.79552	8.79556
	2	0	0	5.74325	5.74329

图 $1 \sim 3$ 反映了功能梯度简支梁复频率随着 k、 γ_0 的变化情况.

从图 1 可见,当 k = 0.01 时,频率的虚部(固有 频率)在 γ₀ = 2.6 处第一阶模态出现发散失稳,即 临界发散速度.复频率虚部的发散在实部上相应的



1.5 处即出现发散失稳,当2.9 < γ₀ < 4 时,为第一、

二阶模态耦合颤振区域,与图1、2不同的是当 γ_0 =

4.4 的时候将发生第二、三阶耦合颤振失稳. 总之,

随着材料梯度指数和轴向运动速度的增大,轴向运

动功能梯度梁横向振动的临界速度和失稳形式表

现出较强的材料敏感性及速度依赖性.

类似地,两端固支的情形如图 4~6 所示. 在其 他条件相同的情况下,轴向运动功能梯度固支梁的 横向振动前三阶复频率变化规律与两端简支时相 似.不同的是,两端固支的稳定区域大于简支时的 稳定区域,且各阶固有频率的发散速度均大于两端 简支时的情形,这也表明轴向运动功能梯度固支梁 比简支边界条件下更稳定.









的变化曲线(k=1)

Fig. 5 First three order complex frequencies the axial speed

relationship for C - C FGM beam(k = 1)



的变化曲线(k=100)



2.2 变速运动时的稳定性

对于轴向运动功能梯度粘弹性梁的和型组合 共振、差型组合共振和次谐波共振的稳定性边界来 说,稳定性边界方程中的系数 q_{jk},p_{kk}可由方程(6) 的模态函数和固有频率确定.因此,轴向运动功能 梯度粘弹性梁参数共振的不稳定性区域为

$$-2(p_{mm} + p_{nn}) \sqrt{\frac{\gamma_{1}^{2} \operatorname{Re}(q_{mn}\overline{q}_{nm}) - \left(\frac{\alpha}{Q_{11}}\right)^{2} p_{mn}p_{nn}}{(p_{mm} + p_{nn})^{2} + (p_{mm} - p_{nn})^{2}} < \sigma}$$

$$< 2(p_{mm} + p_{nn}) \sqrt{\frac{\gamma_{1}^{2} \operatorname{Re}(q_{mn}\overline{q}_{nm}) - \left(\frac{\alpha}{Q_{11}}\right)^{2} p_{mn}p_{nn}}{(p_{mm} + p_{nn})^{2} + (p_{mm} - p_{nn})^{2}}}$$

$$(30)$$

为讨论各主要参数对轴向变速运动功能梯度 粘弹性梁的稳定性的影响,选取 $\alpha = 0.0001, \gamma_0 =$ 1.图7~9分别给出了当 $k = 0.01 \ 1,100$ 时,两端 简支梁第1、2阶组合共振,第1、3阶组合共振,第 2、3阶组合共振在 $\sigma - \gamma_1$ 平面上的失稳区域.



图 7 两端简支轴向运动功能梯度梁第 1 和第 2 阶组合 共振失稳区域

Fig. 7 Unstable regions for summation resonances of

the $1^{\,\rm st}$ and $2^{\,\rm nd}$ modes (H – H)



图 8 两端简支轴向运动功能梯度梁第 1 和第 3 阶组合 共振失稳区域



由图 7~9 可见,增大梯度指数将使得失稳区 域增大,即在给定 σ 时,增大梯度指数将导致失稳 脉动振幅的 γ_1 阀值减小,反之当给定 γ_1 时,增大 梯度指数将使得失稳的频率范围增大.图 10~12 分别作出了当 k = 0.01, 1, 100 时,两端简支梁前三 阶次谐波共振的失稳区域.前三阶次谐波共振随梯 度指数的变化表现出相似的规律,即增大梯度指 数,失稳范围变宽.对比图7~12可知,*k*越小,粘 弹性系数对稳定性的影响越明显.



图9 两端简支轴向运动功能梯度梁第2和第3阶组共振失稳区域

Fig. 9 Unstable regions for summation resonances of





图 10 两端简支轴向运动功能梯度梁第1 阶次谐波合共振失稳区域

Fig. 10 Unstable regions for sub-harmonic resonances of



图 11 两端简支轴向运动功能梯度梁第 2 阶次谐波共振失稳区域 Fig. 11 Unstable regions for sub-harmonic resonances of the 2nd mode (H-H)

两端固支梁第1、2阶,1、3阶及2、3阶组合共 振随材料梯度指数变化的情况分别由图13~15给 出.由图13~15可知,随着梯度指数的增大失稳范 围变宽.此外,两端固支梁前三阶次谐波共振稳定 区域随功能梯度指数的变化如图16~18所示,可



图 12 两端简支轴向运动功能梯度梁第3 阶次谐波共振失稳区域

Fig. 12 Unstable regions for sub-harmonic resonances of



图13 两端固支轴向运动功能梯度梁第1和第2阶组合共振失稳区域

Fig. 13 Unstable regions for summation resonances of the 1^{st} and 2^{nd} modes (C - C)



图 14 两端固支轴向运动功能梯度梁第1 和第3 阶组合共振失稳区域

Fig. 14 Unstable regions for summation resonances of



图 15 两端固支轴向运动功能梯度梁第2 和第3 阶组合共振失稳区域

Fig. 15 Unstable regions for summation resonances of the $2^{\,nd}$ and $3^{\,rd}$ modes (C – C)



图 16 两端固支轴向运动功能梯度梁第1 阶次谐波共振失稳区域

Fig. 16 Unstable regions for sub - harmonic resonances of



图 17 两端固支轴向运动功能梯度梁第 2 阶次谐波共振失稳区域

Fig. 17 Unstable regions for sub - harmonic resonances of

the 2^{nd} mode (C – C)



图 18 两端固支轴向运动功能梯度梁第 3 阶次谐波共振失稳区域 Fig. 18 Unstable regions for sub – harmonic resonances of 3rd mode (C – C)

见前三阶次谐波共振随梯度指数的变化规律一致, 即随着梯度指数增大失稳范围变宽.进一步对比图 16~18可见,在其他参数给定的条件下,随着 k 的 增大,粘弹性系数对参数稳定性的影响逐渐削弱.

3 结论

针对轴向运动功能梯度粘弹性梁所存在的轴 向速度与横向振动的相互耦合,研究了其运动稳定 性问题.利用微分求积法分析了轴向匀速运动功能 梯度梁的动态特性及其失稳形式.随着轴向运动速 度的增大,功能梯度梁横向振动的前三阶复频率的

2016 年第 14 卷

虚部逐渐减小,当速度增大到一定值时复频率的虚 部开始出现发散失稳和耦合颤振失稳.随着材料梯 度指数的增大,轴向运动功能梯度梁的临界发散速 度和耦合速度明显减小.当材料梯度指数增大到一 定值时,材料更接近金属材料,此时随着梯度指数 的增大复频率不再显著变化.

通过多尺度法分析给出了变速运动功能梯度 粘弹性梁的六种共振失稳区域,即前三阶次谐波共 振及其相互组合共振的失稳区域.研究了梯度指数 对失稳范围的影响.结果表明,六种共振失稳区域 随着梯度指数的增大而增大,且随着梯度指数的减 小,粘弹性对参数稳定性的影响更为明显.研究结 果对理解轴向匀速及变速运动功能梯度类梁结构 的稳定性具有指导意义,并为该类构件的工程应用 提供参考.

参考文献

- Öz H R, Pakdemirli M, Boyacı H. Non-linear vibrations and stability of an axially moving beam with time-dependent velocity. *International Journal of Non-Linear Mechanics*, 2001,36(1):107~115
- 2 Chen L Q, Yang X D. Stability in parametric resonance of axially moving viscoelastic beams with time-dependent speed. *Journal of Sound and Vibration*, 2005,284(3):879 ~891
- 3 Ghayesh M H, Yourdkhani M, Balar S, Reid T. Vibrations and stability of axially traveling laminated beams. Applied Mathematics and Computation, 2010,217(2):545 ~ 556
- 4 Ding H, Chen L Q. Galerkin methods for natural frequencies of high-speed axially moving beams. *Journal of Sound and Vibration*, 2010,329(17):3484 ~ 3494
- 5 罗炳华,高跃飞,刘荣华等. 轴向运动梁受移动载荷作 用的横向动力响应. 振动与冲击, 2011,30(12):59~ 63 (Luo B H, Gao Y F, Liu R H, et al. A study on lateral dynamic response of an axially moving beam under a moving load. *Journal of Vibration and Shock*, 2011, 30 (12):59~63 (in Chinese))
- 6 胡超荣,丁虎,陈立群. 混杂边界轴向运动 Timoshenko 梁 固有频率数值解. 振动与冲击, 2011,30(7):245~249 (Hu C R, Ding H, Chen L Q. Natural frequency numerical solution of an axially moving Timoshenko beam with hybrid boundary. *Journal of Vibration and Shock*, 2011,30

(7):245 ~ 249 (in Chinese))

- Wang L, Hu Z, Zhong Z. Non-linear dynamical analysis for an axially moving beam with finite deformation. *International Journal of Non-Linear Mechanics*, 2013,54(3):5 ~ 21
- 8 Yang X D, Zhang W. Nonlinear dynamics of axially moving beam with coupled longitudinal-transversal vibrations. *Nonlinear Dynamics*, 2014,78(4):2547~2556
- 9 Ying J, Lü C F, Chen W Q. Two-dimensional elasticity solutions for functionally graded beams resting on elastic foundations. *Composite Structures*, 2008,84(3):209~219
- 10 Li X F. A unified approach for analyzing static and dynamic behaviors of functionally graded Timoshenko and Euler-Bernoulli beams. *Journal of Sound and Vibration*, 2008, 318(4):1210 ~ 1229
- 11 吴晓,罗佑新.用 Timoshenko 梁修正理论研究功能梯度 材料梁的动力响应.振动与冲击,2011,30(10):245 ~ 248 (Wu X, Luo Y X. Dynamic responses of a beam with functionally graded materials with Timoshenko beam correction theory. *Journal of Vibration and Shock*, 2011,30 (10):245 ~ 248 (in Chinese))
- 12 Ansari R, Gholami R, Sahmani S. Free Vibration analysis of size-dependent functionally graded microbeams based on the strain gradient Timoshenko beam theory. *Composite Structures*, 2011,94(1):221 ~ 228
- 13 Ke L L, Wang Y S, Yang J, et al. Nonlinear free vibration of size-dependent functionally graded microbeams. International Journal of Engineering Science, 2012, 50(1): 256 ~ 267
- 14 尹硕辉,余天堂,刘鹏. 基于等几何有限元法的功能梯 度板自由振动分析. 振动与冲击, 2013,32(24):180~ 186 (Yin S H, Yu T T, Liu P. Free vibration analysis of functionally graded plates using isogeometric finite element method. *Journal of Vibration and Shock*, 2013,32(24): 180~186 (in Chinese))
- 15 Tang A Y, Wu J X, Li X F, et al. Exact frequency equations of free vibration of exponentially non-uniform functionally graded Timoshenko beams. *International Journal of Mechanical Sciences*, 2014,89:1~11
- 16 Aghazadeh R, Cigeroglu E, Dag S. Static and free vibration analyses of small-scale functionally graded beams possessing a variable length scale parameter using different beam theories. *European Journal of Mechanics-A/Solids*, 2014,46(1):1~11
- 17 赵凤群,王忠民,路小平. 轴向运动功能梯度 Timoshenko

541

梁稳定性分析. 振动与冲击,2014,33(2):14~19 (Zhao F Q, Wang Z M, Lu X P. Stability analysis of axially moving Timoshenko beam made of functionally graded material. *Journal of Vibration and Shock*, 2014,33(2):14~ 19 (in Chinese))

- 18 李成,随岁寒,杨昌锦.受初应力作用的轴向运动功能 梯度梁的动力学分析.工程力学,2015,32(10):226~ 232(Li C, Sui S H, Yang C J. Dynamic analysis of axially moving functionally graded beams subjected to initial stress. *Engineering Mechanics*, 2015,32(10):226~232 (in Chinese))
- 19 Sui S H, Chen L, Li C, Liu X P. Transverse vibration of axially moving functionally graded materials based on Timoshenko beam theory. *Mathematical Problems in Engineering*, 2015
- 20 张国策,丁虎,陈立群.复模态分析超临界轴向运动梁 横向非线性振动.动力学与控制学报,2015,13(4):283 ~287 (Zhang G C, Ding H, Chen L Q. Complex modal analysis of transversally non-linear vibration for supercritically axially moving beams. *Journal of Dynamics and Control*,2015,13(4):283~287 (in Chinese))

STABILITY ANALYSIS ON TRANSVERSE VIBRATION OF AXIALLY MOVING FUNCTIONALLY GRADED VISCOELASTIC BEAMS*

Liu Jinjian Cai Gaigai Xie Feng Huang Weiguo Li Cheng[†]

(School of Urban Rail Transportation, Soochow University, Suzhou 215131, China)

Abstract The stability of the transverse vibration of an axially moving functionally graded viscoelastic beam (FGVB) is studied based on the Euler beam theory. The complex frequencies of FGVB are firstly investigated by the differential quadrature method, where the main parameters such as axial speed and gradient index are considered. The effects of the axial speed and gradient index on the vibration characteristics and instable forms in supercritical region are also examined. Subsequently, the instability behaviors of FGVB with periodic perturbational velocity are addressed using the method of multiple scales and specific boundary conditions. The discussion is then mainly focused on the instable regions caused by summation resonance and sub-harmonic resonance, respectively, where the resonance occurs when the harmonic frequency approaches the sum or difference of any two mode natural frequencies. It is shown that the critical divergence and flutter velocities of the uniformly moving beam, as well as the stability regions of non-uniformly moving beam decrease with the increase of gradient index, and the viscoelastic effect becomes weaker with increasing gradient index. Moreover, the stability regions of axially moving FGVB for fully clamped boundary condition are larger than those for the simply supported case.

Key words axial moving, functionally graded viscoelastic beam, stability, sub-harmonic resonance, combination resonance

Received 5 January 2016, revised 21 January 2016.

^{*} The project supported by the National Natural Science Foundation of China (51405320, 51405321), Natural Science Foundation of Jiangsu Province (BK20140339, BK20130303), Natural Science Foundation of the Jiangsu Higher Education Institutions of China (14KJB460023), and Natural Science Foundation of Suzhou (SYG201537)

[†] Corresponding author E-mail: licheng@ suda. edu. cn